(19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平7-13584

(43)公開日 平成7年(1995)1月17日

(51) Int.Cl.<sup>8</sup>

識別配号 庁内整理番号 FΙ

技術表示箇所

G10L 3/00 513 A 9379-5H

### 審査請求 未請求 請求項の数25 OL (全 9 頁)

(21)出願番号

特顧平5-249567

(22)出顧日

平成5年(1993)10月5日

(31)優先権主張番号 07/956614

(32)優先日

1992年10月5日

(33)優先権主張国

米国(US)

(31) 優先権主張番号 08/105755

(32)優先日

1993年8月12日

(33)優先権主張国

米国(US)

(71)出顧人 000005821

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 リープス、ペンジャミン、カー

奈良県大和高田市築山492-23

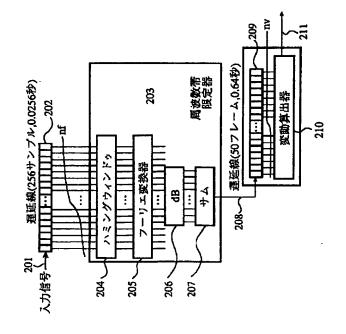
(74)代理人 弁理士 中島 司朗

### (54) 【発明の名称】 音声検出装置

#### (57) 【要約】

【目的】 信号入力の速度に応じて実時間で音声の検出 が可能な音声検出装置を実現する。

【構成】 本発明の装置は入力信号中の音声の開始点と 終了点を信号の周波数帯限定エネルギーの変動を基に検 出する。変動を利用することで、信号の絶対S/N比と は比較的無関係な音声検出が可能となり、又音楽、モー ター音、背景音、該当人以外の音声等からの検出が可能 となる。本発明の装置は従来のハードウェアを使用し、 高速の特殊デジタル信号処理装置集積回路に容易に組み 込める。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 入力信号中の音声を検出する音声検出装 置であって、

前記入力信号中の周波数帯限定エネルギーを示す値を決 定する手段と、

前記入力信号の前記周波数帯限定エネルギーの変動を決 定する手段と、

前記周波数帯限定エネルギーの変動に基づいて前記入力 信号中の音声の開始点と終了点を決定する手段とを備え た、音声検出装置。

【請求項2】 前記周波数帯限定エネルギーを示す値を 決定する手段は、

前記入力信号と関連する周波数を決定する手段と、

予め選択された範囲の周波数を有する前配入力信号の部 分を選択する手段と、

信号の選択された前記部分内の前記周波数帯限定エネル ギーである全エネルギーを示す値を決定する手段とを備 えたことを特徴とする、請求項1記載の音声検出装置。

【請求項3】 前記周波数帯限定エネルギーを示す値を 決定する手段は、

前記入力信号の一部にハミング・フィルターを適用し、 フィルター処理を施した信号を生成する手段と、

前記フィルター処理を施した信号にフーリエ変換を施 し、変換処理した信号を生成する手段と、

前記変換処理を施した信号を加算して信号の該当部分の 周波数帯限定エネルギーである全エネルギーを示す値を 決定する手段とを備えたことを特徴とする、請求項1記 載の音声検出装置。

【請求項4】 前記音声検出装置は、さらに音声信号を 受信する手段と、

連続するm秒の期間の信号の一部を記憶する手段と、 新しい信号を受信すると信号の記憶された部分を更新す る手段とを備えたことを特徴とする、請求項1記載の音 声検出装置。

$$A' = A + \{BLE(nv) \times BLE(nv)\} - \{BLE(0) \times BLE(0)\}$$

によって前記Aの更新値A'を求め、

【数6】

$$B' = B + BLE(nv) - BLE(0)$$

によって前記Bの更新値B'を求め、引続きBLE (n v) の新しい値を受け取り、前記変動V=g(A', B') を計算する手段を備えたことを特徴とする、請求 項7記載の音声検出装置。

【請求項9】 前記周波数帯限定エネルギーの変動に基 づいて音声信号中の音声の開始点と終了点を決定する手 段は、

周波数帯限定エネルギーの変動が予め設定されたしきい 値を越えた場合音声の開始(B)を決定する手段と、

周波数帯限定エネルギーの変動が予め設定されたしきい 値以下になった場合、音声の終了(E)を決定する手段 とを備えたことを特徴とする、請求項1記載の音声検出 50 装置。

【請求項5】 前記m秒は0.1秒以上10秒以下であ る、請求項4記載の音声検出装置。

【請求項6】 前配信号の一部を記憶する手段は、シフ ト・レジスタである、請求項4記載の音声検出装置。

【請求項7】 前記周波数帯限定エネルギーの変動を決 定する手段は、

周波数帯限定エネルギーを示す複数の値を時間の関数と して記憶する手段と、

下記の数1、数2、数3および数4

【数1】 10

(2)

$$V = q(A, B)$$

【数2】

$$g(A, B) = \frac{A}{nv} - \frac{(B \times B)}{(nv \times nv)}$$

n v:値の数

【数3】

$$A = \sum_{f=1}^{f \cdot nv} \{BLE(f) \times BLE(f)\}$$

20 f:nv,...,3,2,1

BLE(f):周波数帯限定エネルギーの複数の値

BLE(1):最も古いBLE値

【数4】

$$B = \sum_{f=1}^{f=nv} BLE(f)$$

を用いて変動Vを算出する手段とを備えたことを特徴と する、請求項1記載の音声検出装置。

【請求項8】 前記周波数帯限定エネルギーの変動を決 30 定する手段は、

直近の周波数帯限定エネルギーBLE(nv)と、 最も古い周波数帯限定エネルギーBLE(0)とを用い て、

【数5】

$$] - [BLE(0) \times BLE(0)]$$

装置。

【請求項10】 前記音声信号中の音声の開始点と終了 点を決定する手段において、

前記大小2つのしきい値は予め設定されており、音声開 40 始(B)信号の決定は、変動が初めて小さい方のしきい 値を越えた時点で決定されるが、変動が大きい方のしき い値を越えるまで小さいしきい値をこえた状態に留まっ ていなければならないことを特徴とする、請求項9記載 の音声検出装置。

【請求項11】 前記音声の終了(E)を決定する手段 吐.

予め設定された大小2つのしきい値の内、変動が小さい 方のしきい値以下になった時点で音声信号の終了(E) を決定することを特徴とする、請求項9記載の音声検出

【請求項12】 前配音声の終了(E)を決定する手段

信号が予め設定された期間大きい方のしきい値を越えた 状態に留まっていなければ音声信号の開始と終了の決定 を否定することを特徴とする、請求項11記載の音声検 出装置。

【請求項13】 前記予め設定された期間は0.3秒で あることを特徴とする、請求項12記載の音声検出装 置。

【請求項14】 前記周波数帯限定エネルギーは、入力 10 を決定する手段と、 信号がフーリエ変換を通過する際に生じることを特徴と する、請求項1記載の音声検出装置。

【請求項15】 周波数帯限定エネルギーの変動は周波 数帯限定エネルギーのm秒間の和と、その平方数の和と を保持することで決定され、又、新規の変動決定につい ては、平方数の和は直近の平方数を加えm秒前の平方数 を差し引き更新され、m秒間の和は直近の周波数帯限定 エネルギーを加え、m秒前の周波数帯限定エネルギーを 差し引くことで更新されることを特徴とする、請求項1 記載の音声検出装置。

【請求項16】 前記周波数帯限定信号のエネルギーに 平滑化(スムージング)機能を適用する手段は、

周波数帯限定信号のエネルギーを示す最近の値の平均値 を算出する手段を備えたことを特徴とする、請求項15 記載の音声検出装置。

【請求項17】 前記音声検出装置は、さらに信号記録 装置を有しており、前記信号記録装置は、

信号を受信する手段と、

直近のm秒分の信号を記憶する手段と、

検出された開始点と終了点に対応する記憶された信号の 部分を選出する手段とを備えたことを特徴とする、請求 項1記載の音声検出装置。

【請求項18】 前記m秒は0.1秒以上100秒以下 であることを特徴とする、請求項17記載の音声検出装

【請求項19】 前記周波数帯限定エネルギーを示す値 を決定する手段は、

周波数帯限定信号のエネルギーを算出する手段と、

周波数帯限定信号のエネルギーに平滑化(スムージン 段とを備えたことを特徴とする、請求項1記載の音声検 出装置。

【請求項20】 前記周波数帯限定信号のエネルギーに 平滑化(スムージング)機能を適用する手段は、

周波数帯限定信号のエネルギーを示す最近の値の中央値 を算出する手段を備えたことを特徴とする、請求項19 記載の音声検出装置。

【請求項21】 前記周波数帯限定信号のエネルギーに 平滑化(スムージング)機能を適用する手段は、

フィルターを使用して周波数帯限定信号のエネルギーの 50 一発生率が高くなる場合がある。

瞬時の変動を抑制する手段を備えたことを特徴とする、 請求項19記載の音声検出装置。

【請求項22】 音声信号を受信する手段と、信号中の 音声の開始点と終了点を決定する手段と、音声開始点と 終了点の間の信号中の音声内容を決定する手段を有する 入力信号の音声認識装置において、

入力信号中の周波数帯限定エネルギーを示す値を決定す る手段と、

前記入力信号の周波数帯限定エネルギーを表す値の変動

前記周波数帯限定エネルギーの変動を基に音声信号中の 音声の開始点と終了点を決定する手段とを備えたことを 特徴とする、音声認識装置。

【請求項23】 入力信号x(t)中の音声を検出する 音声検出装置であって、

入力信号の周波数帯限定エネルギーの変動を決定する手 段と、

変動に基づいて信号中の音声の開始点と終了点を判定す る音声間隔判定手段とを備えたことを特徴とする、音声 20 検出装置。

【請求項24】 前記周波数帯限定エネルギーの変動を 決定する手段は、

連続するm秒の期間の周波数帯限定エネルギーの変動に より決定することを特徴とする、請求項23記載の音声 検出装置。

【請求項25】 前記m秒は0.1秒以上10秒以下で あることを特徴とする、請求項23記載の音声検出装

### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は音声セグメント及び非音 **声ノイズあるいは背景セグメントを含む入力可聴信号中** の音声を含むセグメントの開始と終了を検出する装置に 関する。

#### [0002]

【従来の技術】実時間での音声検出は音声作動型テープ レコーダ、留守番電話、自動音声認識装置、音楽・音声 分離装置等の装置に必要な構成要素の1つである。これ らの装置の多くは音声と分離不可能なノイズを生じる。 グ)機能を適用し周波数帯限定エネルギーを生成する手 40 音声検出には、従来の様に単に予め定められたしきい値 に対するエネルギー・レベルの変動を検出するというだ けでなく、より高度な検出能力が要求されている。

> 【0003】自動音声認識の分野に於いては、音声検出 器は最も重要な役割を果たす。実際、音声誤認の原因 は、パターン合致(音声信号の内容決定に一般的に使用 される)のエラーよりもむしろ音声検出のエラーであ る。対応策として「単語探知」、つまり認識装置が常に **特定の単語を検索する技術が利用されている。しかし単** 語探知が音声検出以前に行われなければ、全体的なエラ

【0004】ほとんどの音声検出装置は、エネルギー、ピッチ、ゼロ・クロッシング等の入力のある特定の変数を基準に作動しており、その動作は変数の背景ノイズに対する度合によりかなり異なる。というのも実時間での音声検出には、変数を信号から素早く抽出しなくてはならないからである。本発明の目的の1つは、信号入力の速度に応じて、つまり実時間で作動可能な音声検出装置を提供することにある。

【0005】本発明の他の目的は、従来のデジタル信号 処理回路盤との使用が可能な音声検出装置を提供するこ 10 とにある。本発明の他の目的は、音声に混じるノイズの 種類とは無関係に有効に作動する音声検出装置を提供す ることにある。本発明の他の目的は、独立単語自動音声 認識装置、連続音声認識装置(語句や文の休止を検出す る)、音声作動型テープ・レコーダ、留守番電話、背景 ノイズあるいは音楽と録音された音声の処理等に使用さ れる音声検出装置を提供することにある。

### [0006]

【課題を解決するための手段】上記目的は、信号中の周波数帯限定エネルギーを示す値を決定する手段、信号の周波数帯限定エネルギーを示す値の変動を決定する手段、周波数帯限定エネルギーの変動を基に信号中の音声の開始点と終了点を決定する手段から構成される入力信号中の音声を検出する装置により達成される。

【0007】本発明は周波数帯限定エネルギーの変動を利用して入力音声信号中の音声の開始と終了の検出を行っている。周波数帯限定エネルギーが利用されるのは、前景としての音声が難しい背景にある場合(例えばバックミュージックとリードボーカリスト)、比較的低い揺らぎの「ノイズフロア」を越えてかなりのエネルギー・レベルが変動するからである。前景及び背景レベルが高い場合でも同じ効果が得られる。これはエネルギーの揺らぎが変動によって集積される為である。

【0008】実施例では、周波数帯限定エネルギーはハミング・ウィンドゥとフーリエ変換を使用して算出される。変動はシフト・レジスタに格納された周波数帯限定エネルギーの値から時関数として算出される。そして時関数としての変動と大小2つのしきい値とを比較することで、入力信号中の音声の開始点と終了点が決定される。変動が小さいしきい値を越えた場合、音声開始が一時的に決定される。しかし、変動が大つさい値を越えずに小さいしきい値以下になった場合は、音声開始の一時決定は取り下げられる。変動が大小2つのしきい値の間であれば音声開始状態(B)とみなされる。変動が予め定められた期間(例えば0.3秒)音声状態

(S) に留まらなかった場合、音声にしては短すぎるとして否定される。変動が少なくとも予め定められた時間あるいはそれ以上大きいしきい値を越えて留まれば、音声開始点の決定が保持され、そして変動が小さいしきい 50

値以下になると音声の終了点が決定される。

【0009】上記の様に、大小2つのしきい値を使用し、そして変動が音声状態に予め定められた期間留まっているか否かを検出することで、音声検出のエラー発生率は最小限に抑えられる。尚、当該装置は集積回路に組み入れて使用するのが好ましい。この場合、周波数帯限定エネルギーの変動に基づいて音声の開始点と終了点を決定する入力信号の処理が実時間で行われるからである。

### 0 [0010]

【実施例】詳細な説明により当業者は本発明を明瞭に理 解するであろう。しかしながら、本発明は記載に制約さ れるものではなく、様々な変更が可能である。本発明を 使用した独立単語自動音声認識装置の前処理装置を図1 に示す。マイクロホンからのアナログ入力101は電圧 増幅され、標準化周波数(10,000サンプル/秒) に対応する速度で A/Dコンバータ102によりデジ タル信号103に変換され、そしてメモリー領域104 に記憶される。単一の単語が6.5536秒以上の長さ を持つことはないので、メモリー領域104には6.5 536秒に相当する音声が記憶出来るよう容量が与えら れている。又容量オーバーを起こした場合は、既に記憶 されたデータが消去され新しいデータが記憶されるの で、メモリー領域104には直近の6.5536秒分の 入力データが記憶されることになる。さらにデジタル信 号103は音声検出装置105にも入力される。出力判 定信号106によりゲート107が開かれ、音声検出装 置105により音声を含むと決定されたメモリー領域1 04のデータの一部が出力108へ入力される。他の実 30 旅態様ではバッファ(メモリー領域)104の長さが変 更される。例えば留守番電話の場合は、バッファ104 が省略され、出力判定信号106がテープの回転を直接 制御する。

【0011】音声検出装置105の詳細を図2、3、4に示す。図1のデジタル入力信号103は図2では入力信号201として記載されている。入力信号201は連続するnf入力サンプル(例えば256)を有する遅延線(ディレイ・ライン)へ入力される。遅延線が一杯になると周波数帯限定器203が作動し信号処理を開始する。nf/2(例えば128)の新規サンプルの入力データ201を受け取ると、遅延線202は最も古い128サンプルを消去して残りの128サンプルを左半分に保持する。従って、シフトレジスタ202は常に256の連続する入力サンプルを保持し、その半分は前回のサンプルである。新規128のサンプルに対する時間単位はフレームで、1フレームは例えば0.0128秒である。

【0012】周波数帯限定エネルギーは周波数帯限定器 203で算出される。遅延線の要素の乗算がハミング・ ウィンドゥ204により行われ、フーリエ変換器205

により遅延線202中の周波数スペクトルが抽出され る。最も重要な音声情報を含む帯域である250Hzか ら3500Hzに相当するスペクトル成分は、dB20 6によりデシベル単位に変換され、さらにサム207で 加算され、その結果周波数帯限定エネルギーが生成され る。

【0013】周波数帯の限定は周波数スペクトラムコン バータの部分加算以外の方法でも行える。例えば、入力 信号を畳込みやデジタル・フィルターを通過さす等し て、デジタル・フィルター処理を施せば、図 2 の遅延線 10 v, . . . , 3, 2, 1 での遅延線の内容とし、BLE 202と周波数帯限定器203全体の処理と同じ結果が 得られる。最終的に得た信号のエネルギーは後述の方法 で測定される。

【0014】又アナログ領域でもフィルターから直接得 られるエネルギーを利用したり、あるいは後述の方法で 帯域が限定される。アナログ帯域限定器は、バンドパス ・フィルター、ローパス・フィルター、あるいはスペク トル型フィルターから構成してもよいし、マイクロホン やアンプに特有の周波数限定方法を利用してもよいし、 アンチエイリアシング信号(antialiasin g) フィルターを使用してもよい。エネルギーはフィル ターから直接あるいは次に説明する方法で得られるが、 いずれの方法に於いても結果として得られる信号を以後 周波数帯限定信号と称す。

【0015】周波数帯限定信号のエネルギーに伴い単調 変化する量を以後周波数帯限定エネルギーと称する。周 波数帯限定エネルギーの求め方は図2で説明した方法以 外では、以下の3通りがある。(a)短期間にわたる周 波数帯限定信号の変動を算出する。(b)短期間にわた る周波数帯限定信号の絶対値、マグニチュード(大き さ)、整流値 (rectified value)、平 方数あるいは偶数累乗数の和を算出する。(c)短期間 にわたる周波数帯限定信号の絶対値、マグニチュード (大きさ)、整流値、平方数あるいは偶数累乗数のピ ーク値を決定する。

【0016】本実施では、周波数帯限定エネルギー20 8は遅延線209に入力される。遅延線209は遅延線 202とは(a) フレーム毎に(128ではなく)1つ

 $A' = A + [BLE(nv) \times BLE(nv)] - [BLE(0) \times BLE(0)]$ 

[0023]

【数11】

$$B' = B + BLE(nv) - BLE(0)$$

【0024】BLEの平方数は遅延線305により遅延 される。メモリーが高価で乗算機能が安価に備えられる 場合は、この遅延線305を周波数帯エネルギー304 の値の平方数を求める動作に換えても良い。遅延線30 5、306は必ず0に初期化され、図2の遅延線209 の長さと同じか短い。判定器(図2の212、図6の6 12) は音声の検出に変動(図2の211、図6の61 1)を使用しているが、図4にその動作を説明する状態 50 thくV

の新規入力を受け取る。(b) 新規入力毎に(128で はなく) 1つづつ右にシフトする点で異なる。遅延線2 09の長さnvは、休止の長さ、例えば0.64秒、5 0 フレームに相当し、以下の式で表される。

[0017] nv = ((休止の長さ)x(サンプリング周波数))/(nf/2)

変動算出器210は遅延線209中の値の変動を算出す る。周波数帯限定エネルギーVは、Vを変動算出器21 0からの出力211とし、BLE (f)をf=n

(1) は最も古いBLEの値とし、BLEを周波数帯限 定エネルギーとし、変動(出力)211が図4、5に示 す判定器212を作動させるとし、

[0018]

【数7】

(5)

$$g(A, B) = \frac{A}{nv} - \frac{(B \times B)}{(nv \times nv)};$$

[0019]

【数8】

$$A = \sum_{f=1}^{f=nv} [BLE(f) \times BLE(f)]$$

[0020]

【数9】

$$B = \sum_{f=1}^{f \in hv} BLE(f)$$

【0021】とすると、V=g(A,B)で求められ る。図3に変動算出器210と遅延線209に換えて変 30 動Vをより速く算出する方法を示す。ここでは質量 A, Bを再算出するよりも以下の式で更新している。 A'をAの更新データ302とし、B'をBの更新デー タ303とし、BLE (nv)を図2では208で示さ れる直近の周波数帯限定エネルギー301とし、BLE (0)を最も古い周波数帯限定エネルギー304とする と、

[0022]

【数10】

40 遷移図を示す。図5に状態遷移図をより理解しやすくす る為に音声信号の1例を示す。

【0025】状態遷移図はノイズ状態N(502)で始 まる。図2の出力211からの変動Vが小さい方のしき い値501以下であれば遷移402が起こり、N状態が 保持される。変動Vがしきい値501以上になると遷移 403が起こり、音声開始状態Bになる。音声開始状態 Bからは条件により以下の3通りの遷移が行われる。 t hが大きいしきい値506、tlが小さいしきい値50 1とすると、

遷移405 (音声状態Sへ)

遷移404(音声開始状態B保 t 1 < V < t h: 持)

0 < V < t 1 : 遷移 4 0 6 (否定:ノイズ状態N へ戻る)

セグメント502、503、504は上記遷移条件によ り適当な変動が無ければ音声状態Sに遷移しない旨示し ている。音声状態Sから遷移する条件は、

: 遷移407(音声状態S保持) t 1 < V

V < t 1

存続期間>0.3秒 : 遷移408

V < t 1

存続期間< 0.3秒 : 遷移409

音声状態Sからの遷移条件は、thではなくt1で決定 される。これは変動Vが t h に近い場合、状態が不安定 になるのを避ける為である。遷移409では単一の単語 としては存続期間の短すぎる発声音が拒否される。セグ メント507は、変動が音声状態 Sに留まりやがて t 1 以下となって遷移408により状態Eへと移行する通常 の過程を示している。

【0026】状態Eは図1の出力判定信号106を誘発 20 る。 し、発声音の終了の検出を表す。変動は過去のnvフレ ーム (図3) に左右される為、周波数帯限定エネルギー の揺らぎが減少すると約nvフレームが減少する。一旦 状態Eになるとノイズ状態Nへと戻り、次の発声音に備 える。しきい値 t 1501と t h 506は、初回のノイ ズ状態Nの早い段階で変動レベルを調べることにより、 以下の式で設定される。

【0027】th = 3.0 x ノイズ状態Nの1 0 フレームの平均変動

tl = 1.2 x ノイズ状態Nの10フレームの平均変動

以上入力信号中の音声の存在を検出する装置を説明し た。当該装置では、信号中の周波数帯限定エネルギーの 変動を基に、音声の開始点と終了点が計算される。周波 数帯限定エネルギーの変動を使用することで、音声の存 在が実時間で効果的に検出される。特に、抽出後処理さ れる様な音声を含む録音物のセグメントの検出に本装置 は有効である。

【0028】図6に第2の実施例を示す。第1実施例と の違いは、周波数帯限定器が平滑化モジュール(スムー 40 209,609 遅延線 ジング・モジュール)620を備えている点にある。第 2の実施例では、改良周波数帯限定器603からの出力 が周波数帯限定エネルギーとなる。第1実施例の周波数 帯限定エネルギーの算出と同様の方法で算出される周波 数変換の和からの出力651は遅延線659に入力され る。遅延線659はフレーム毎(第2実施例では12. 8M/s) に新規サンプルを受け取り、既存サンプルを 1つずつ右にシフトする。1サンプルの長さは0.12

【0029】平滑化演算部650は遅延線659の内容 50 501 しきい値(大)

8秒に相当する10フレームである。

の平均値を算出する。この平均値が周波数帯限定エネル ギー608となる。又、平滑化演算部650は遅延線6 59の内容の中央値を算出するようにしてもよいし、平 滑化効果のある関数を算出するようにしても構わない。 あるいは、遅延線659の瞬発的な内容の変化を抑制す るようにしてもよい。

【0030】平滑化演算回路650には遅延線659の 急激な内容変化を取り除く効果があるので、変動を算出 する遅延線609が新規の値を受け取る速度は遅延線6 10 59よりも遅くなるかもしない。以上本発明の好ましい 実施態様について説明したが、この発明の精神からはず れる事なく変更することが出来ることは明白である。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の実施例に基づく音声検出装置を使用 した自動音声認識装置のプロック図である。

【図2】 図1の音声検出装置のブロック図である。

【図3】 図1の音声検出装置の周波数帯限定エネルギ 一の変動を決定するフローチャートである。

【図4】 図2の音声検出装置の状態遷移を表す図であ

【図5】 見本入力信号である。

【図6】 スムージング機能を説明する第2の実施例に 於ける図1の音声検出装置のプロック図である。

#### 【符号の説明】

101 アナログ入力

102 A/Dコンパータ

103 デジタル信号

104 メモリ領域

105 音声検出装置

30 106 出力判定信号

107 ゲート

201,601 入力信号

202,602 遅延線

203,603 周波数限定器

204.604 ハミング・ウィンドゥ

205,605 フーリエ変換器

206, 606 dB

207, 607 サム

208,651 周波数帯限定エネルギー

210,610 変動算出器

211,611 変動

212,612 判定器

301 周波数帯限定エネルギー

302 更新データ

303 更新データ

304 周波数帯限定エネルギー

305 遅延線

306 遅延線

12

506 しきい値(小)

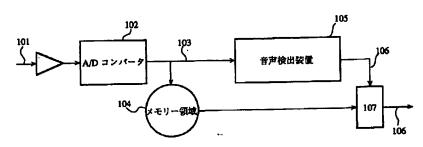
608 周波数帯限定エネルギー

620 平滑化モジュール

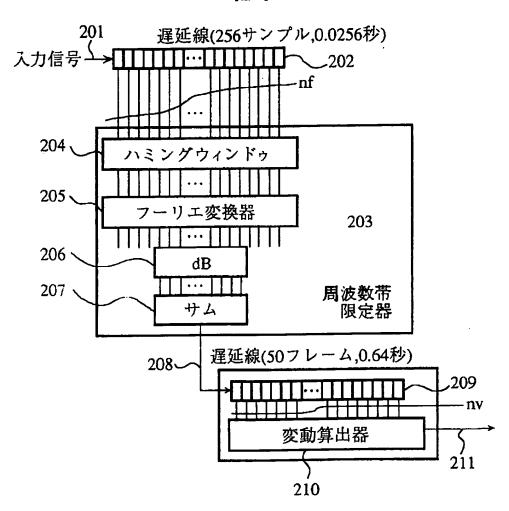
650 平滑化演算部

659 遅延線

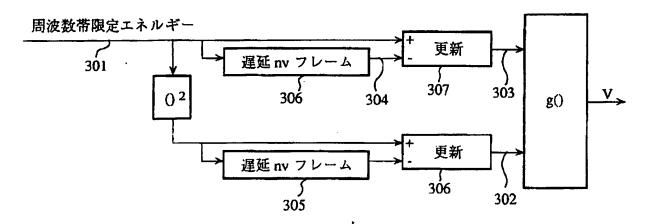
## 【図1】



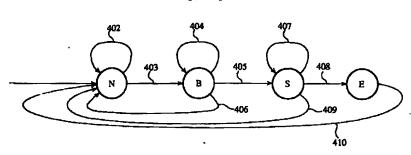
## 【図2】



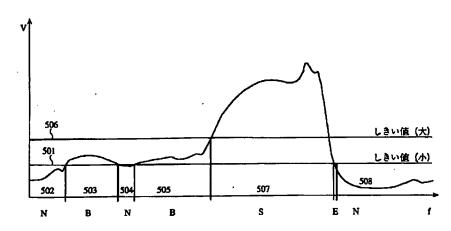
[図3]



【図4】



【図5】



[図6]

